接口功能：

可将由2D矩阵组成的列表转换成点云，可用于将从RSDEstimation中获得的2D直方图转化成点云。

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| Classify | Name | Type | Default Value |
| Input | histograms2D | std::vector<Eigen::MatrixXf, Eigen::aligned\_allocator<Eigen::MatrixXf>> |  |
| Output | histogramsPC | PointCloud<Histogram<H>> |  |
|  |  |  |  |

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| 参数 | 类型 | 说明 |
| histograms2D | std::vector<Eigen::MatrixXf, Eigen::aligned\_allocator<Eigen::MatrixXf>> | 2D直方图列表 |
| histogramsPC | PointCloud<Histogram<H>> | 包含线性矩阵的数据集 |
|  |  |  |

|  |  |
| --- | --- |
| 该接口需要用到的Tik接口 |  |
| 无法用Tik接口实现的部分 |  |

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| 行号 | 解释 | Tik接口 |
|  | 该接口实现数据结构之间的转换操作，不涉及计算类接口。 |  |
|  |  |  |
|  |  |  |
|  |  |  |